



# 記入例

お名前はフルネームで  
ご記入ください。

## Robo-navi-Smart 製作仕様書

年 月 日

ご依頼いただきましたRobo-navi-Smartの仕様について、各項目にレ点及びご記入いただきご返送ください。

1) 商社様				2) エンドユーザー様			
ふりがな 会社名	しょうしょうじ 司洋商事			ふりがな 会社名	かぶしきかいしゃえんどう 株式会社円銅		
部課名	営業部	役職	部長	部課名	営業部	役職	部長
ふりがな お名前	しょう 司洋	いちろう 一郎		ふりがな お名前	えんどう 円銅	たろう 太郎	

足踏スイッチを  
一瞬だけ押したとき、

①すぐに加圧が解除される。  
→ 通電からの自己保持

②加圧が解除されない。  
→ 初期加圧からの自己保持

3) 電源周波数.....  50Hz  60Hz

4) スポット溶接機..... メーカー名 ( **メーカー名** )

5) スクイズ時間..... ( **20** サイクル)

6) ナット送給方法.....  フィーダー  手置き

7) ナットフィーダー..... メーカー名 ( **メーカー名** )

8) エアー配管..... 1次側から

9) 仕様

ナットサイズ	ナット形状	ワーク穴径	ワーク板厚	溶接電流	通電時間
M 6	<input checked="" type="checkbox"/> 四角 <input type="checkbox"/> 六角 <input type="checkbox"/> 丸 <input type="checkbox"/> ツバ付 <input type="checkbox"/> T型 <input type="checkbox"/> 袋型 <input type="checkbox"/> その他( )	φ 7	t 1.6	11,000 A	6 サイクル
M 8	<input checked="" type="checkbox"/> 四角 <input type="checkbox"/> 六角 <input type="checkbox"/> 丸 <input type="checkbox"/> ツバ付 <input type="checkbox"/> T型 <input type="checkbox"/> 袋型 <input type="checkbox"/> その他( )	φ 9	t 1.2	12,000 A	8 サイクル
M	<input type="checkbox"/> 四角 <input type="checkbox"/> 六角 <input type="checkbox"/> 丸 <input type="checkbox"/> ツバ付 <input type="checkbox"/> T型 <input type="checkbox"/> 袋型 <input type="checkbox"/> その他( )	φ	t	A	サイクル
M	<input type="checkbox"/> 四角 <input type="checkbox"/> 六角 <input type="checkbox"/> 丸 <input type="checkbox"/> ツバ付 <input type="checkbox"/> T型 <input type="checkbox"/> 袋型 <input type="checkbox"/> その他( )	φ	t	A	サイクル
M	<input type="checkbox"/> 四角 <input type="checkbox"/> 六角 <input type="checkbox"/> 丸 <input type="checkbox"/> ツバ付 <input type="checkbox"/> T型 <input type="checkbox"/> 袋型 <input type="checkbox"/> その他( )	φ	t	A	サイクル

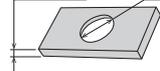
⚠  
・専用のガイドピンをご使用ください。  
・溶接機起動の自己保持を“通電からの自己保持”に設定してください。  
・上部チップにガイドピンの逃げ穴が必要です。  
・サンプルナットを各5個ご支給ください。

ご支給いただいたナットに  
対応できるよう、製作いたし  
ます。

### ナット形状



板厚 t 穴径 φ



※記入枠が足りない場合は、  
製作仕様書を複数枚お送りください。

10) Robo-navi-Smartの仕様



ロボットペンリホルダー仕様



プラテン仕様